

Blackship サンプルソースコード (一部抜粋)

Blackship へのタイヤ回転速度指示部

```
blackship_set_motor_speed(comm, BLACKSHIP_CPUID_MOTOR_LEFT, vel[0]);
```

パラメータ

```
BLACKSHIP_CPUID_MOTOR_LEFT  
BLACKSHIP_CPUID_MOTOR_RIGHT
```

Blackship からのタイヤ回転エンコーダ値取得部

```
blackship_get_motor_status(comm, BLACKSHIP_CPUID_MOTOR_LEFT, -1);
```

パラメータ

```
BLACKSHIP_CPUID_MOTOR_LEFT  
BLACKSHIP_CPUID_MOTOR_RIGHT
```

Blackship サンプル使用法

コマンドプロンプト(Windows)、Terminal(Linux) にて、コマンドを入力し<ENTER>にて実行できます。

<commands>

| | |
|-------------------|------------------------|
| GET VERSION | "GV" |
| SET MOTOR 2 SPEED | "SM2 N N" (N is Speed) |
| GET MOTOR 2 STAT | "GM2" (Encoder Count) |
| SET MOTOR L SPEED | "SML N" (N is Speed) |
| SET MOTOR R SPEED | "SMR N" (N is Speed) |
| GET MOTOR L STAT | "GML" (Encoder Count) |
| GET MOTOR R STAT | "GMR" (Encoder Count) |
| GET POWER STAT | "GP" (Battery) |
| SET_MOTOR_TIMEOUT | "SMT N" (N is float) |
| EXIT | "EXIT" |

<example>

```
> ./bscommand<enter>
```

```
SML 20<enter>  
>send SML 20
```

```
SMR 10<enter>  
>send SMR 10
```

```
GML<enter>  
>send GML
```

```
GP<enter>  
>send GP
```

```
GSR<enter>  
>send GSR
```

```
EXIT<enter>  
>quit
```